

**OPT/OZI**

**L01**

# Optické zpracování informace

## OPT/OZI

### Syllabus:

- 1) Analýza dvoudimenzionálních signálů
- 2) Základy skalární teorie difrakce
- 3) Vlnová analýza koherentních optických systémů
- 4) Frekvenční analýza optických zobrazovacích systémů
- 5) Modulace vlnoplochy
- 6) Optické procesory
- 7) Aplikace I: příprava a měření optického signálu
- 8) Aplikace II: rekonstrukce obrazu
- 9) Úvod do teorie odhadu
- 10) Aplikace III: superrozlišení
- 11) Aplikace IV: atmosférická optika

### Literatura

Joseph. W. Goodman: Introduction to Fourier Optics

Francis. T.S. Yu: Optical Signal Processing, Fourier Optics

# Analýza dvoudimenzionálních signálů

## Fourierova analýza v 2D

Fourierova transformace

$$\mathcal{F}\{g\} = \iint_{-\infty}^{\infty} g(x, y) \exp[-i2\pi(f_x x + f_y y)] dx dy$$

inverzní Fourierova transformace

$$\mathcal{F}^{-1}\{G\} = \iint_{-\infty}^{\infty} G(f_x, f_y) \exp[i2\pi(f_x x + f_y y)] df_x df_y$$

podmínky existence

- $g$  integrovatelná s absolutní hodnotou v rovině  $(x, y)$
- $g$  má konečně mnoho bodů nespojitosti a konečný počet maxim a minim v libovolném konečném obdélníku
- $g$  nemá žádný bod nekonečné nespojitosti

není splněno pro bodový zdroj (delta funkci)

$$\delta(x) = \lim_{N \rightarrow \infty} N \exp(-N^2 \pi x^2)$$

důležité vlastnosti

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(x) f(x) dx = f(0)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} \exp(-i2\pi f x) df = \delta(x)$$

zobecněná Fourierova transformace: limita transformací

$$\mathcal{F}\{\delta(x, y)\} = 1$$



## separabilní funkce

- v pravouhlých souřadnicích:  $g(x, y) = g_x(x) g_y(y)$
- v polárních souřadnicích:  $g(r, \theta) = g_R(r) g_\Theta(\theta)$

$$\mathcal{F}\{g_x(x)g_y(y)\} = \mathcal{F}_x\{g_x\}\mathcal{F}_y\{g_y\}$$

## kruhově symetrické funkce

$$g(r, \theta) = g(r) \quad x = r \cos(\theta), \quad y = r \sin(\theta)$$
$$f_x = \rho \cos(\psi), \quad f_y = \rho \sin(\psi)$$

## Fourierova-Besselova transformace

$$G(\rho) = \mathcal{B}\{g(r)\} = 2\pi \int_0^\infty r g(r) J_0(2\pi r \rho) dr$$

$$g(r) = 2\pi \int_0^\infty \rho G(\rho) J_0(2\pi r \rho) d\rho$$

$$\mathcal{B}\mathcal{B}^{-1}\{g(r)\} = \mathcal{B}^{-1}\mathcal{B}\{g(r)\} = \mathcal{B}\mathcal{B}\{g(r)\} = g(r)$$

## často používané funkce

$$\text{rect}(x) = \begin{cases} 1 & |x| < 1/2 \\ 1/2 & |x| = 1/2 \\ 0 & \text{jinak} \end{cases}, \quad \text{sgn}(x) = \begin{cases} 1 & x > 0 \\ 0 & x = 0 \\ -1 & x < 0 \end{cases}$$

$$\text{sinc}(x) = \frac{\sin(\pi x)}{\pi x}, \quad \text{comb}(x) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(x-n)$$

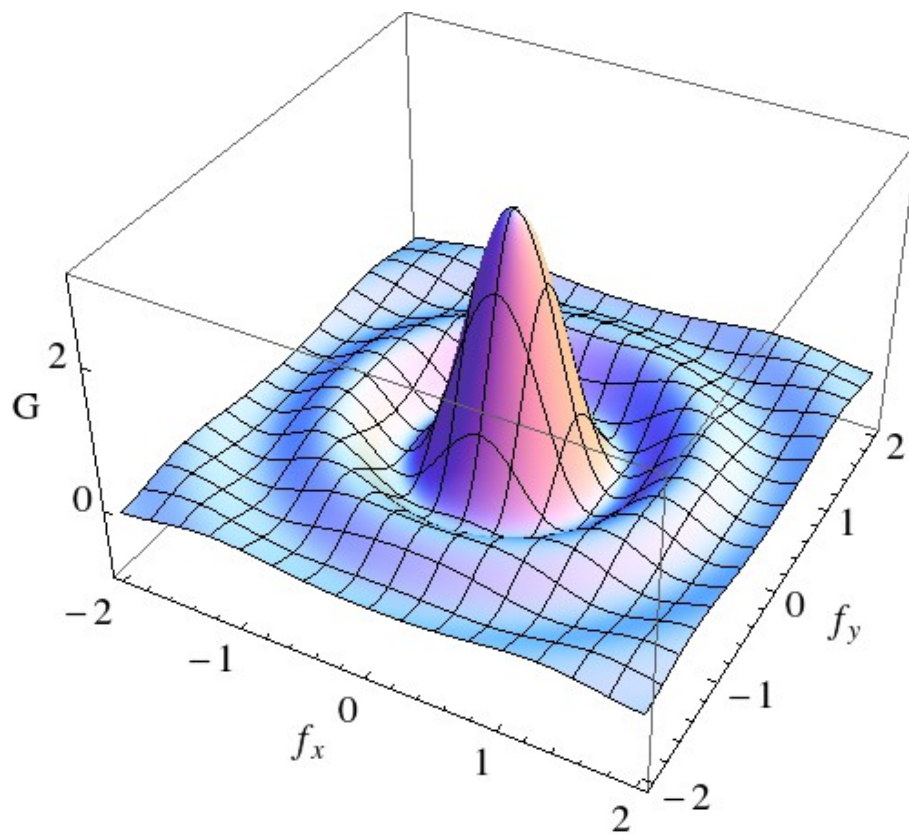
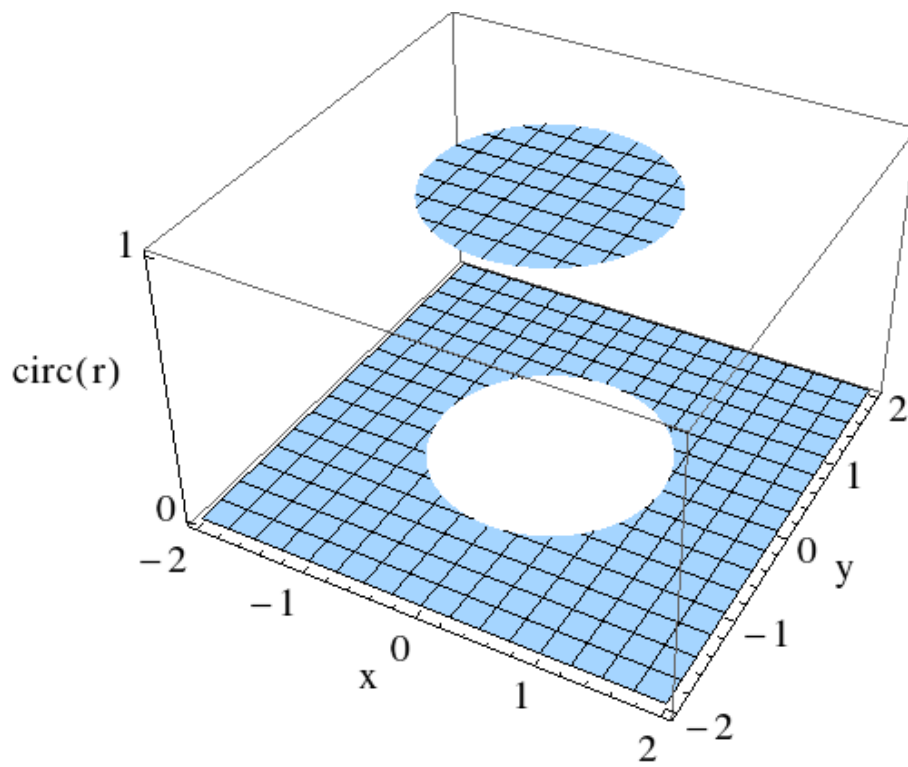
$$\Lambda(x) = \begin{cases} 1-|x| & |x| \leq 1 \\ 0 & \text{jinak} \end{cases}, \quad \text{circ}(\sqrt{x^2+y^2}) = \begin{cases} 1 & \sqrt{x^2+y^2} < 1 \\ 1/2 & \sqrt{x^2+y^2} = 1 \\ 0 & \text{jinak} \end{cases}$$

## funkce a jejich obrazy

funkce	FT
$\exp[-\pi(a^2 x^2 + b^2 y^2)]$	$\frac{1}{ ab } \exp\left[-\pi\left(\frac{f_x^2}{a^2} + \frac{f_y^2}{b^2}\right)\right]$
$\text{rect}(ax) \text{rect}(by)$	$\frac{1}{ ab } \text{sinc}(f_x/a) \text{sinc}(f_y/b)$
$\Lambda(ax) \Lambda(by)$	$\frac{1}{ ab } \text{sinc}^2(f_x/a) \text{sinc}^2(f_y/b)$
$\delta(ax, by)$	$\frac{1}{ ab }$
$\exp[i\pi(ax + by)]$	$\delta(f_x - a/2, f_y - b/2)$
$\text{sgn}(ax) \text{sgn}(by)$	$\frac{ab}{ ab } \frac{1}{i\pi f_x} \frac{1}{i\pi f_y}$
$\text{comb}(ax) \text{comb}(by)$	$\frac{1}{ ab } \text{comb}(f_x/a) \text{comb}(f_y/b)$
$\exp[i\pi(a^2 x^2 + b^2 y^2)]$	$\frac{i}{ ab } \exp\left[-i\pi\left(\frac{f_x^2}{a^2} + \frac{f_y^2}{b^2}\right)\right]$
$\exp[-(a x  + b y )]$	$\frac{1}{ ab } \frac{2}{1 + (2\pi f_x/a)^2} \frac{2}{1 + (2\pi f_y/b)^2}$

speciální případ kruhové symetrie

$$\mathcal{B}\{\text{circ}(r)\} = 2\pi \int_0^1 r J_0(2\pi r \rho) dr = \frac{J_1(2\pi \rho)}{\rho}$$



## lineární systémy

system  $g_2(x_2, y_2) = \mathcal{S}\{g_1(x_1, y_1)\}$

lineární systém

$$\mathcal{S}\{a p(x_1, y_1) + b q(x_1, y_1)\} = a \mathcal{S}\{p(x_1, y_1)\} + b \mathcal{S}\{q(x_1, y_1)\}$$

dekompozice

$$g_1(x_1, y_1) = \iint_{-\infty}^{\infty} g_1(\xi, \eta) \delta(x_1 - \xi, y_1 - \eta) d\xi d\eta$$

výstup

$$g_2(x_2, y_2) = \iint_{-\infty}^{\infty} g_1(\xi, \eta) h(x_2, y_2; \xi, \eta) d\xi d\eta$$

elementární  
funkce



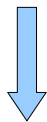
impulsní odezva

$$h(x_2, y_2; \xi, \eta) = \mathcal{S}\{\delta(x_1 - \xi, y_1 - \eta)\}$$

prostorově invariantní lineární systémy

$$h(x_2, y_2; \xi, \eta) = h(x_2 - \xi, y_2 - \eta) \quad (\text{izoplanatický systém})$$

$$g_2 = g_1 * h \quad (\text{konvoluce})$$



$$G_2(f_x, f_y) = H(f_x, f_y) G_1(f_x, f_y)$$

přenosová funkce

$$H(f_x, f_y) = \mathcal{F}\{h(x, y)\}$$

- komplexní exponenciely jsou vlastní funkce lineárních invariantních systémů

## vzorkovací teorém

frekvenčně omezený signál, t.j.  $G \neq 0$  v oblasti  $2B_x \times 2B_y$

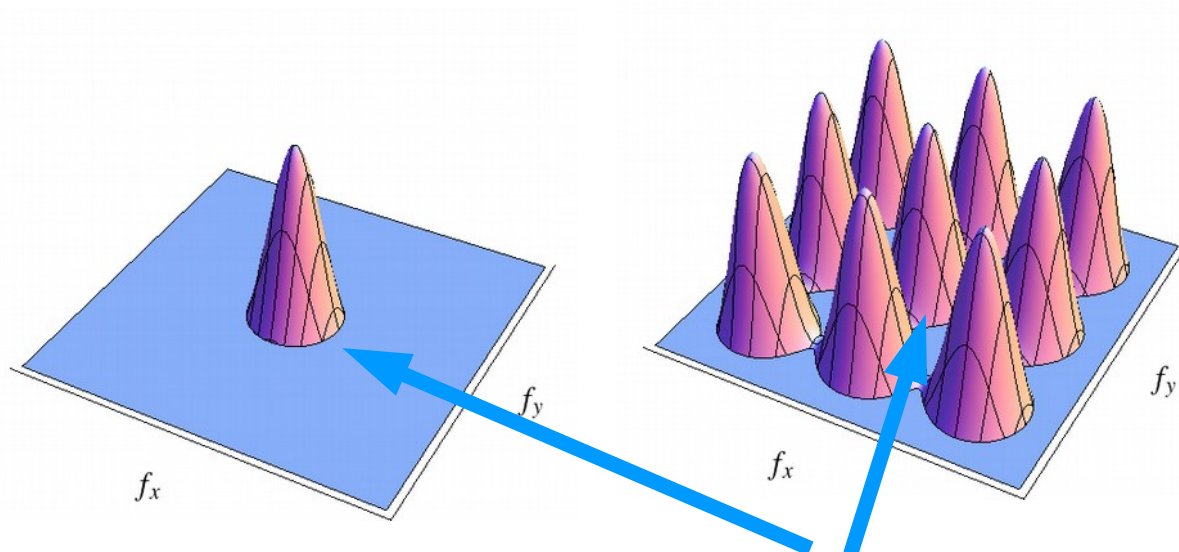
vzorkování

$$g_s(x, y) = \text{comb}(x/X) \text{comb}(y/Y) g(x, y)$$

spektrum

$$G_S(f_x, f_y) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \sum_{m=-\infty}^{\infty} G(f_x - n/X, f_y - m/Y)$$

posunutá původní spektra



obnovení signálu: propuštění komponenty  $n = 0, m = 0$

$$X \leq \frac{1}{2B_x}, \quad Y \leq \frac{1}{2B_y} \quad (\text{nechci aliasing})$$

$$G(f_x, f_y) = G_s(f_x, f_y) \text{rect}\left(\frac{f_x}{2B_x}\right) \text{rect}\left(\frac{f_y}{2B_y}\right)$$

vzorkovací teorém (Whittaker-Shannon)

$$g(x, y) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \sum_{m=-\infty}^{\infty} g\left(\frac{n}{2B_x}, \frac{m}{2B_y}\right) \times \text{sinc}\left[2B_x\left(x - \frac{n}{2B_x}\right)\right] \text{sinc}\left[2B_y\left(y - \frac{m}{2B_y}\right)\right]$$